

1. Par la méthode des résidus, vérifier les formules suivantes :

$$\begin{aligned}
 a) \int_0^{+\infty} \frac{x^{-\alpha}}{(1+x)^m} dx &= \frac{\pi\alpha(\alpha+1)\dots(\alpha+m-2)}{(m-1)!\sin(\pi\alpha)}, \quad m \geq 2, \quad 0 < \alpha < 1; \\
 b) \int_0^{+\infty} \frac{\log x}{(x+a)(x+b)} dx &= \frac{\log^2(a) - \log^2(b)}{2(a-b)}, \quad a \neq b > 0; \\
 c) \int_0^{+\infty} \frac{dx}{1+x^b} &= \frac{\pi}{b \sin(\frac{\pi}{b})}, \quad b > 1.
 \end{aligned}$$

2. (Méthode de Cauchy) Soit  $f \in \mathcal{M}(\mathbb{C})$  une fonction méromorphe ayant des pôles simples aux points  $a_1, a_2, \dots \in \mathbb{C}^*$  et soit  $\{R_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  une suite de nombres réels tendant vers l'infini tels que  $R_k \neq |a_n|$  pour tous  $k, n$ . On suppose que  $\sup_{|z|=R_k} |f(z)| \leq M < \infty$  pour tout  $k$ . Montrer que :

$$f(z) = f(0) + \sum_{n=1}^{+\infty} \text{Res}(f, a_n) \left( \frac{1}{z-a_n} + \frac{1}{a_n} \right).$$

Indication: Le théorème des résidus nous donne  $f(z) = \sum_{|a_n| < R_k} \frac{\text{Res}(f, a_n)}{z-a_n} + \frac{1}{2\pi i} \int_{|\zeta|=R_k} \frac{f(\zeta)}{\zeta-z} d\zeta$ . Poser  $z=0$  et faire la différence. En déduire :

$$\frac{\pi}{\sin \pi z} = \frac{1}{z} + 2z \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{z^2 - n^2}.$$

3. Décomposer en série de fractions simples la fonction  $f$  donnée par  $f(z) = \frac{1}{e^z - 1}$ .



4. Dire quelle est la nature du point critique  $(0,0)$ , soit à l'aide d'une fonction de la forme  $x^2 + ay^2$  (où  $a$  peut être positif ou négatif), soit par linéarisation :

$$\begin{aligned}
 \xi &= (-2xy^2 - x^3, -y + x^2y) \quad , \quad \xi = (2xy + x^3, -x^2 + y^3) \quad , \quad \xi = (x^3 + y^2, x^2 - y^3) \\
 \xi &= -(xy^2 + 2\sin(y), x - x^2y - \sin(y)) \quad , \quad \xi = (y - \sin(x)^3, -4x - \sin(y)^3) \quad , \quad \xi = (e^y - 1, -\sin(x) - y)
 \end{aligned}$$

5. L'équation du mouvement du pendule s'écrit :

$$\ddot{x} + k \sin(x) = 0$$

où  $x$  représente l'angle du bras du pendule avec la verticale et  $k$  est une constante positive. En posant  $y = \dot{x}$  cette équation est équivalente au système d'ordre 1 :

$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -k \sin(x) \end{cases}$$

Etudier les points critiques de ce système et leur stabilité. (Indication: en  $(0,0)$ , on peut utiliser la somme de l'énergie cinétique et de l'énergie potentielle, qui est constante sur les trajectoires; en  $(\pm\pi, 0)$ , on peut regarder la partie linéaire de l'équation).

6. L'équation du mouvement du pendule avec friction s'écrit :

$$\ddot{x} + c\dot{x} + k \sin(x) = 0$$

où  $c$  est une nouvelle constante positive. Ramener, en posant  $y = \dot{x}$ , à un système de deux équations d'ordre 1. Etudier la nature des points critiques par linéarisation. En déduire que l'équation étudiée sous 5 ci-dessus n'est pas structurellement stable.